

张帆，高级工程师，博士，广东技术师范大学机电学院副院长，国际电工委员会（IEC）可信性标准组成员，国家机器人标准化总体组机器人可靠性系列工作组成员，信息技术新工科产学研联盟机器人专业工作委员会委员，人工智能学会智能制造专业工作委员会委员。2015 年获高级工程师职称，2018 年调入广东技术师范学院。主持或参与多项国家、省部级以及企业横向科技开发项目 20 余项，获省部级科技奖 1 项。发表论文 10 余篇，其中被 SCI、EI 收录多篇。获得多项发明专利授权。主要研究方向：机器人视觉、模式识别、智能系统、职业技术教育等。



● 学习/工作经历：

2021.03-至今广东技术师范大学，机电学院副院长

2016.08-2018.08 广电运通金融电子股份有限公司研究院，生物特征识别专家（主任研究员）

2011.07-2016.08 中国赛宝实验室软件评测中心，高级工程师

2014/09-2014/10，美国马里兰大学，访问学者

2007/09-2011/06，武汉理工大学，机械电子工程，博士

2004/09-2007/06，武汉理工大学，控制理论与控制工程，硕士

2000/09-2004/06，武汉理工大学，自动化，学士

● 联系方式：

联系电话：13570531612

电子邮箱：zhangfan@gpnu.edu.cn

● 第一作者代表性论文（限 5 篇以内）

1. 张帆，杨勇等. 穴盘苗发芽率在线视觉检测研究[J]. 西南大学学报. 自然科学版, 2021(10).
2. X Cheng , C Bao , X Wang , F Zhang , W Dong. Soft surface electrode based on PDMS-CB conductive polymer for electrocardiogram recordings[J]. Applied Physics A, 2019, 125(12).
3. Li Y, Zhang F, Yang C, et al. The Wearable Level for Wearable Devices[J]. 2015.

● 主持科研项目（限 5 个以内）

1. 横向项目，机器人视觉同屏 Android 软件开发，2021/6-2023/5，主持。
2. 广州市科技计划项目，智能金融服务机器人研发及产业化，2017/10-2020/9，参与。
3. 广东省省级科技计划项目，可穿戴动态心电图仪器系统的开发与产业化，2015/1-2017/12，参与。
4. 广东省信息产业发展专项现代信息服务业项目，面向物联网应用的质量公共服务平台，2013/12-2016/12，主持。

● 主持教学项目（限 5 个以内）

1. 质量工程建设项目，工业机器人虚拟仿真实验教学，2020/7-2021/7，主持。

● 知识产权（限 5 个以内）

1. 传感器网络节点负载压力测试系统及方法. 中国发明专利，[授权]专利号：ZL201310720250.8
2. 无线传感器网络节点协议一致性测试装置及方法. 中国发明专利，[授权]专利号：ZL201310533955.9

● 获得教学科研奖励（限 5 个以内）

1. 无线传感器网络与移动机器人相结合的物联网技术研究与应用，湖北省人民政府，湖北省科技进步奖二等奖，2010。
2. 无线传感网仿真测试技术及应用，中国电子学会科技进步三等奖，2017。